

**ΦΥΣΙΚΗ**  
**ΘΕΤΙΚΗΣ & ΤΕΧΝΟΛΟΓΙΚΗΣ ΚΑΤΕΥΘΥΝΣΗΣ**  
**ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ**

**ΘΕΜΑ 1<sup>ο</sup>**

- 1.γ, 2.α, 3.β, 4.γ,  
5.α)Λ, β)Λ, γ)Σ, δ)Σ, ε)Λ

**ΘΕΜΑ 2<sup>ο</sup>**

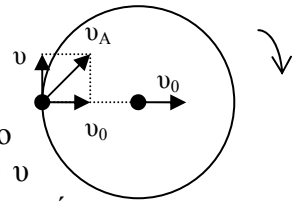
1. Σωστό το β

Αιτιολόγηση:

Η  $v_A$  θα είναι η συνισταμένη της ταχύτητας  $v_0$  που έχει ο δίσκος λόγω μεταφορικής και της γραμμικής ταχύτητας του  $v$  λόγω της κυκλικής κίνησης που εκτελεί το σημείο A και είναι κατά μέτρο ίση με την  $v_0$ . Άρα:

$$\vec{v}_A = \vec{v} + \vec{v}_0$$

$$\text{Άρα } v_A = \sqrt{v^2 + v_0^2} = \sqrt{2v_0^2} = v_0\sqrt{2}$$



2. Σωστό το β

Αιτιολόγηση:

Από Αρχή Διατήρησης Ορμής για την πλαστική Κρούση

$$\vec{p}_{O(A)P(X)} = \vec{p}_{O(A)T(E)A} \Rightarrow m_A \cdot v_A + 0 = (m_A + m_B) v_K \xrightarrow{m_B=2m_A} v_K = \frac{v_A}{3}$$

Από Διατήρηση Κινητικής Ενέργειας

$$K_{O(A)P(X)} = \frac{1}{2} m_A v_A^2$$

$$K_{O(A)T(E)A} = \frac{1}{2} (m_A + m_B) v_K^2 \xrightarrow{m_B=2m_A} K_{O(A)P(X)} = \frac{1}{2} 3m_A \left(\frac{v_A}{3}\right)^2 = \frac{1}{3} K_{O(A)P(X)}$$

Άρα η μεταβολή της Κινητικής Ενέργειας του συστήματος θα είναι:

$$\Delta K = K_{O(A)T(E)A} - K_{O(A)P(X)} = -\frac{1}{3} m_A v_A^2$$

3. Σωστό το γ

Αιτιολόγηση: Οι χρονικές εξισώσεις της ταχύτητας και της επιτάχυνσης είναι:

$$a = -\omega^2 A \sin \omega t$$

$$v = \omega A \cos \omega t$$

Υψώνοντας καθεμιά από τις χρονικές εξισώσεις στο τετράγωνο και προσθέτοντας κατά μέλη προκύπτει:

$$a^2 + v^2 \omega^2 = \omega^4 A^2 \Rightarrow a^2 = \omega^2 (v_0^2 - v^2)$$

**ΘΕΜΑ 3<sup>ο</sup>**

Συγκρίνοντας την εξίσωση του αρμονικού κύματος που δίδεται με την αντίστοιχη από την θεωρία

$$y = 0,4 \cdot \eta\mu 2\pi(2t - 0,5x)$$

$$y = A \cdot \eta\mu 2\pi\left(\frac{t}{T} - \frac{x}{\lambda}\right)$$

προκύπτει ότι:

α.

$$A = 0,4\text{m}$$

$$2t = \frac{t}{T} \Leftrightarrow T = \frac{1}{2} = 0,5\text{sec}$$

$$0,5x = \frac{x}{\lambda} \Leftrightarrow \lambda = 2\text{m}$$

$$c = \lambda \cdot f \Leftrightarrow c = \frac{\lambda}{T} = \frac{2}{0,5} = 4\text{m/sec}$$

β. Η μέγιστη ταχύτητα των ταλαντούμενων σημείων του ελαστικού μέσου είναι:

$$u_0 = \omega A = \frac{2\pi}{T} \cdot A = \frac{2\pi}{0,5} \cdot 0,4 = 1,6\pi \quad \text{m/sec}$$

γ. Η διαφορά φάσης που παρουσιάζουν δύο σημεία του ελαστικού μέσου που απέχουν  $\Delta x$  είναι:

$$\Delta\varphi = 2\pi \frac{\Delta x}{\lambda} = 2\pi \cdot \frac{1,5}{2} \Leftrightarrow \Delta\varphi = 1,5\pi \quad (\text{rad})$$

δ. Τη ζητούμενη χρονική στιγμή ( $t = 11/8 \text{ sec}$ ) προσδιορίζουμε για τη πηγή  $\Pi$  ( $x=0$ ) την απομάκρυνση  $y$  και την ταχύτητα  $u$  λόγω ταλάντωσης.

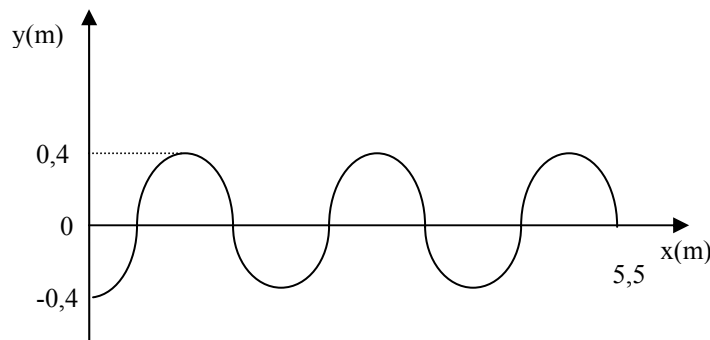
$$y = 0,4 \cdot \eta\mu 2\pi\left(2 \cdot \frac{11}{8} - 0,5x\right) \Leftrightarrow y = 0,4 \cdot \eta\mu 2\pi\left(\frac{11}{4} - 0,5x\right) \xrightarrow[x=0]{\text{πηγή}}$$

$$y_{(\Pi)} = 0,4 \cdot \eta\mu \frac{11\pi}{2} \Leftrightarrow y_{(\Pi)} = -0,4 \Rightarrow y_{(\Pi)} = -A$$

$$u_{(\Pi)} = u_0 \cdot \sigma\upsilon\nu 2\pi\left(2t - 0,5x\right) \xrightarrow[x=0]{t=\frac{11}{8}} u_{(\Pi)} = u_0 \cdot \sigma\upsilon\nu \frac{11\pi}{2} \Rightarrow u_{(\Pi)} = 0$$

Η απόσταση στην οποία θα έχει διαδοθεί τότε το κύμα θα είναι:

$$x = c \cdot t = 4 \cdot \frac{11}{8} = \frac{11}{2} = 5,5\text{m} = \frac{5,5}{2} \cdot 2 = 2,75 \cdot \lambda = 2\lambda + \frac{3\lambda}{4}$$



**ΘΕΜΑ 4<sup>ο</sup>**

α) Το σύστημα M-m ισορροπεί:

$$\Sigma \vec{\tau}_{(o)} = 0 \Rightarrow F_0 \cdot 2R - mg \cdot R = 0 \Rightarrow F_0 = 100\text{N}$$

β) Για το σώμα Σ που εκτελεί μεταφορική κίνηση:

$$\Sigma \vec{F} = m \cdot \alpha_{cm} \Rightarrow T - mg = m \cdot \alpha_{cm} \quad (1)$$

Για το στερεό που εκτελεί περιστροφική κίνηση:

$$\Sigma \vec{\tau}_{(o)} = I \cdot \vec{\alpha}_\gamma \Rightarrow F \cdot 2R - T \cdot R = MR^2 \cdot \alpha_\gamma \quad (2)$$

Η σχέση μεταξύ των επιταχύνσεων προσδιορίζεται:

$$\alpha_{cm} = \frac{du}{dt} = \frac{d(\omega R)}{dt} = \frac{d\omega}{dt} \cdot R = \alpha_\gamma \cdot R \Rightarrow \alpha_{cm} = \alpha_\gamma \cdot R \quad (3)$$

Από (1), (2) και (3) προκύπτει

$$\alpha_{cm} = 1\text{m/sec}^2$$

γ) Για το σώμα Σ που εκτελεί μεταφορική κίνηση :

$$h = \frac{1}{2} \alpha_{cm} \cdot t^2 \Rightarrow t = \sqrt{\frac{2h}{\alpha_{cm}}} \Rightarrow t = 2\text{sec}$$

Από την (3) προκύπτει :

$$\alpha_\gamma = \frac{\alpha_{cm}}{R} \Rightarrow \alpha_\gamma = 5\text{m/sec}^2 \text{ και } \omega = \alpha_\gamma \cdot t \Rightarrow \omega = 10\text{rad/sec}$$

Η στροφορμή του στερεού θα είναι:

$$L = I \cdot \omega = M \cdot R^2 \cdot \omega \Rightarrow L = 4\text{Kgr} \cdot \text{m}^2 / \text{sec}$$

δ) Για την περιστροφική κίνηση του στερεού, η γωνία κατά την οποία περιστράφηκε, ισχύει:

$$\theta = \frac{1}{2} \alpha_\gamma \cdot t^2 \Rightarrow \theta = 10\text{rad}$$

άρα το αντίστοιχο τόξο κατά το οποίο περιστράφηκε το στερεό είναι:

$$s = \theta \cdot 2R \Rightarrow s = 4\text{m}$$

Όσο περιστράφηκε το στερεό τόσο μετατοπίστηκε και το σημείο A.

ε) Το σημείο εφαρμογής της F μετατοπίζεται κατά s άρα το έργο που παράγει είναι:

$$W_F = F \cdot s \Rightarrow W_F = 460\text{J}$$

και η κινητική ενέργεια του στερεού είναι:

$$K = \frac{1}{2} I \omega^2 = \frac{1}{2} MR^2 \cdot \omega^2 \Rightarrow K = 20\text{J}$$

Το ζητούμενο ποσοστό θα είναι:

$$\frac{K}{W_F} 100\% = \frac{20}{460} 100\% = \frac{100}{23}\%$$

